

# CONTROL DE CRUCERO ADAPTATIVO O ACC

## DIFERENCIAS CON EL SISTEMA CC

### SISTEMA CC

### SISTEMA ACC

#### FUNCIONALIDAD

Mantiene una **velocidad fija** establecida, pero requiere intervención manual para reducir la velocidad

Ajusta la **velocidad en función del tráfico**, disminuyéndola si es necesario y recuperándola cuando el camino se despeja.

#### INTERACCIÓN

Requiere que el **conductor intervenga** activamente para adaptarse a las condiciones de la carretera y el tráfico.

Gestiona automáticamente la **aceleración y desaceleración**, reduciendo así la carga mental del conductor.

#### SEGURIDAD

No tiene funciones de **prevención de colisiones**, ya que solo mantiene una velocidad fija, lo que puede resultar peligroso.

Puede llegar a ajustar automáticamente la velocidad y puede **mantener una distancia segura** con el coche de delante

#### TECNOLOGÍA

Utiliza un **acelerador y un sensor de velocidad** para mantener la velocidad fijada.

Cuenta con tecnología avanzada, diferentes elementos para **analizar el entorno y realizar ajustes en tiempo real**.

# CONTROL DE CRUCERO ADAPTATIVO

## COMPONENTES DEL ACC

### 1 SENSORES

Detectan la **velocidad** y la **distancia de los vehículos que de delante**.

Por lo general, el ACC usa sensores de ultrasonido o de proximidad para medir distancias



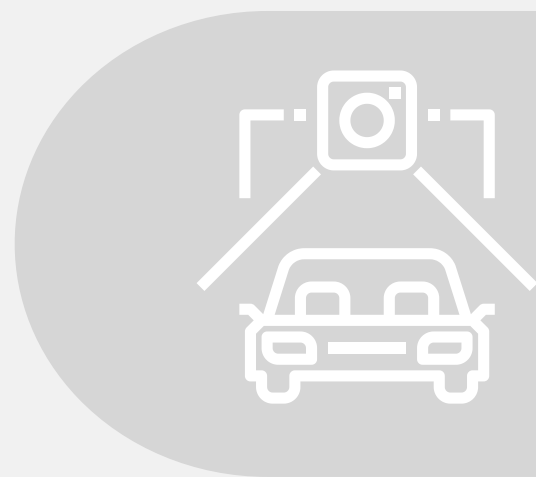
### 2 RADARES

Dan información sobre la velocidad y la **dirección de los vehículos cercanos**. A través de ondas de radio, pueden detectar objetos en movimiento a varias distancias.



### 3 CÁMARAS

Esenciales para el **reconocimiento visual del entorno**. Son capaces de identificar señales de tráfico, obstáculos y otros vehículos



### 4 SENSORES LIDAR

Utiliza **luz láser para medir distancias**. Este sistema puede crear un mapa tridimensional del entorno y reconocer la posición de otros vehículos y la topografía.

